

ІТМО

Лекція 7

Колебания

Свободные колебания. Характеристики

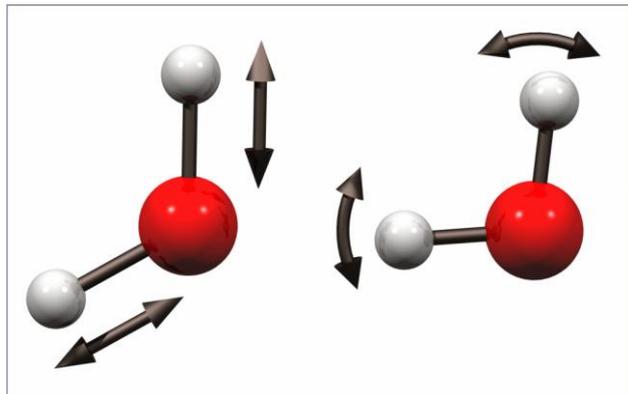


Колебательное движение (колебание) – движение материального объекта, обладающее той или иной степенью повторяемости во времени

Свободные колебания (или собственные) – колебания, совершающиеся в замкнутой системе за счет первоначально сообщенной энергии и без внешних воздействий

Гармонические колебания – колебания, при которых физические величины, их описывающие, изменяются по закону синуса или косинуса

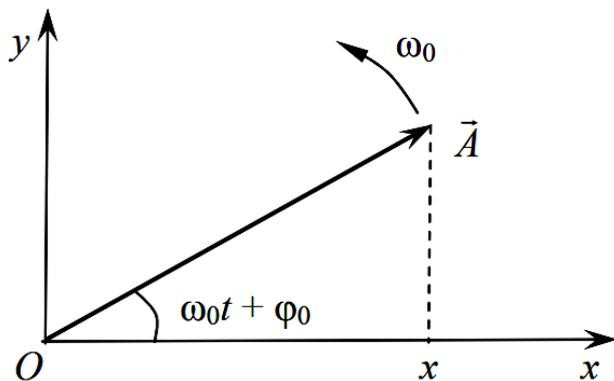
Физическая природа колебаний может быть разной – различают механические, электромагнитные и другие колебания



Свободные колебания. Характеристики

$$s = A \cos(\omega_0 t + \varphi_0)$$

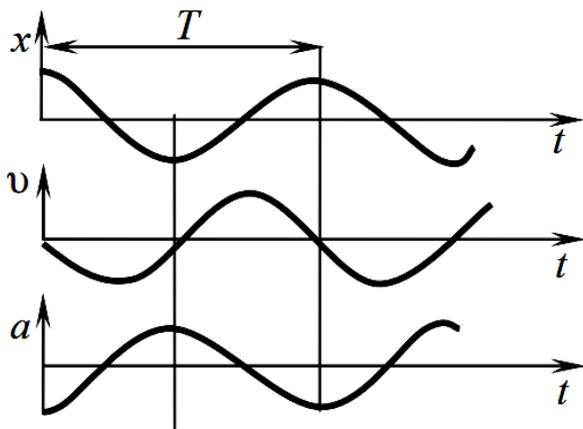
A – амплитуда колебания – максимальное значение колеблющейся величины; ω_0 – круговая (циклическая) частота; φ_0 – начальная фаза колебания в момент времени $t = 0$; $(\omega_0 t + \varphi_0)$ – фаза колебания в момент времени t



$$\omega_0 = 2\pi\nu = \frac{2\pi}{T_0}, \quad \nu = \frac{1}{T_0} \text{ [Гц]}$$

Периодом колебаний T_0 называется наименьший промежуток времени, по истечении которого повторяются состояния колеблющейся системы (совершается одно полное колебание), и фаза колебания получает приращение 2π

Уравнение гармонических колебаний

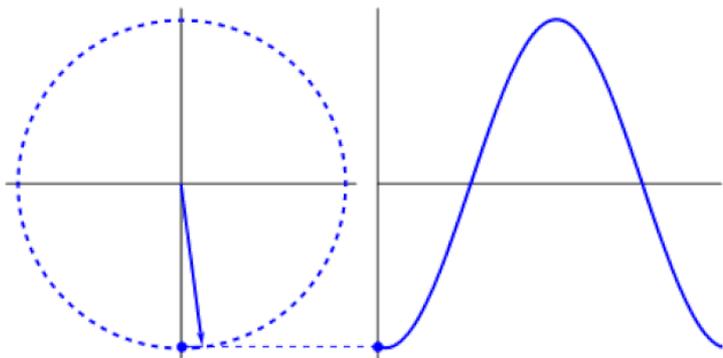


$$x = A \cos(\omega_0 t + \varphi_0)$$

$$v = \frac{dx}{dt} = -A\omega_0 \sin(\omega_0 t + \varphi_0) = A\omega_0 \cos\left(\omega_0 t + \varphi_0 + \frac{\pi}{2}\right)$$

$$a = \frac{d^2x}{dt^2} = -A\omega_0^2 \cos(\omega_0 t + \varphi_0) = A\omega_0^2 \cos(\omega_0 t + \varphi_0 + \pi)$$

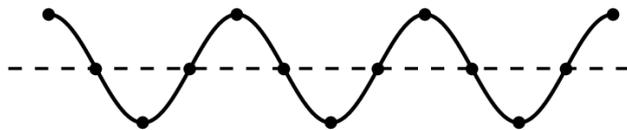
$$a = -\omega_0^2 x$$



$$\tilde{s} = A e^{-i(\omega_0 t + \varphi_0)}$$

$$s = \text{Re}(\tilde{s}) = A \cos(\omega_0 t + \varphi_0)$$

Уравнение гармонических колебаний

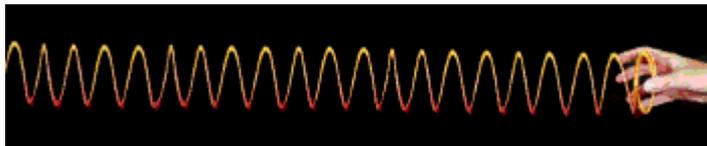


Дифференциальное уравнение гармонических колебаний

$$\frac{d^2x}{dt^2} + \omega_0^2 x = 0$$

Проекция силы, действующей на колеблющуюся материальную точку массой m

$$F = ma = -mA\omega_0^2 \cos(\omega_0 t + \varphi_0) = -m\omega_0^2 x = -kx$$



сила, действующая на частицу, совершающую гармонические колебания, является *квазиупругой* и называется *возвращающей силой*, так как пропорциональна смещению материальной точки и направлена в сторону, противоположную смещению (к положению равновесия)

Уравнение гармонических колебаний

$$m\omega_0^2 x = kx \Rightarrow k = m\omega_0^2$$

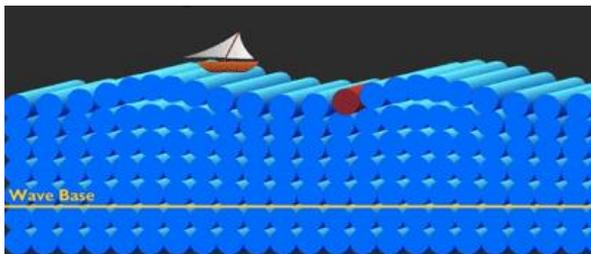


k – коэффициент пропорциональности

Гармоническим (линейным) осциллятором называется система, совершающая колебания под действием возвращающей силы и описываемым дифференциальным уравнением $\frac{d^2x}{dt^2} + \omega_0^2 x = 0$

Собственная циклическая частота осциллятора

$$\omega_0 = \sqrt{\frac{k}{m}}$$

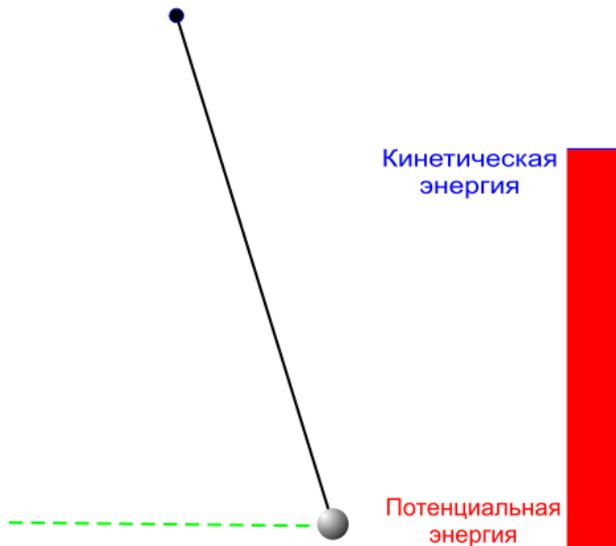


Энергия гармонических колебаний

Кинетическая энергия линейного осциллятора

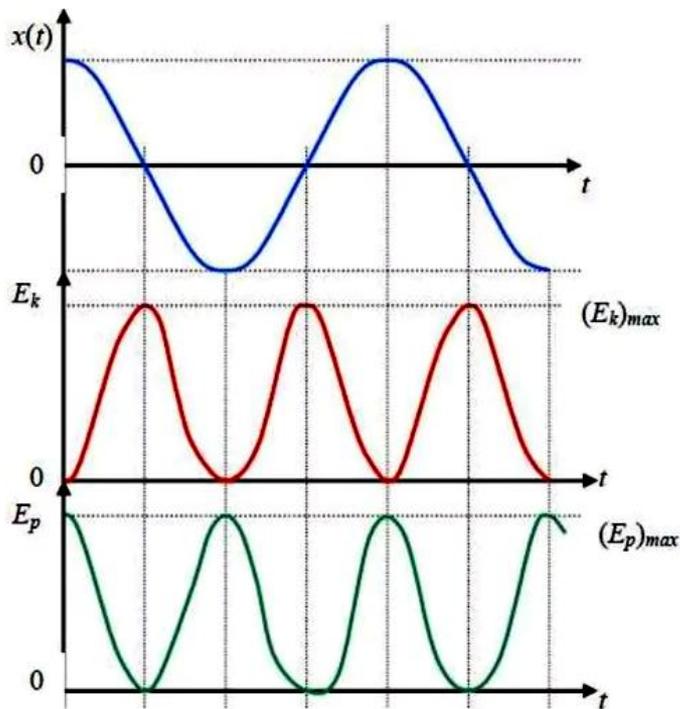
$$\begin{aligned} E_K &= \frac{mv^2}{2} = \frac{1}{2} mA^2\omega_0^2 \sin^2(\omega_0 t + \varphi_0) \\ &= \frac{m}{4} A^2 \omega_0^2 \{1 - \cos[2(\omega_0 t + \varphi_0)]\} \end{aligned}$$

Потенциальную энергию осциллятора наиболее удобно отсчитывать от положения равновесия (координата $x = 0$ соответствует нулевому уровню для потенциальной энергии)



$$\begin{aligned} E_p &= \int_0^x F dx = \frac{1}{2} kx^2 = \frac{kA^2}{2} \cos^2(\omega_0 t + \varphi_0) \\ &= \frac{kA^2}{4} \{1 + \cos[2(\omega_0 t + \varphi_0)]\} \\ &= \frac{m}{4} A^2 \omega_0^2 \{1 + \cos[2(\omega_0 t + \varphi_0)]\} \end{aligned}$$

Энергия гармонических колебаний

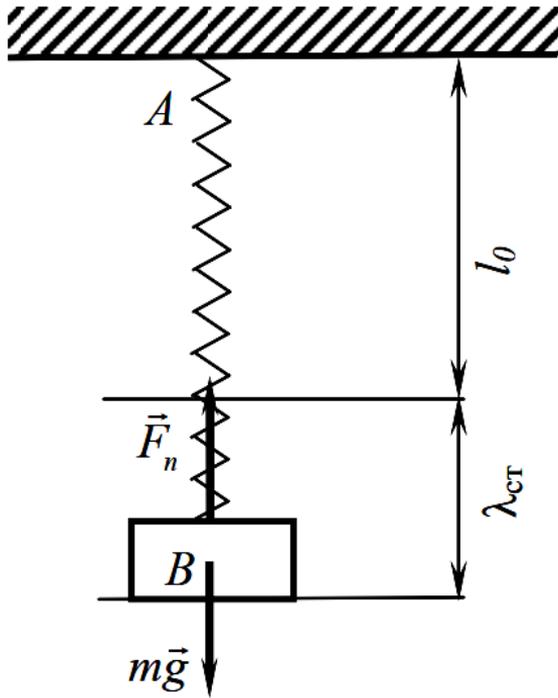


Полная механическая энергия осциллятора сохраняется

$$\begin{aligned} E &= E_K + E_p = \text{const} \\ &= \frac{m}{4} A^2 \omega_0^2 \{1 - \cos[2(\omega_0 t + \varphi_0)]\} \\ &\quad + \frac{m}{4} A^2 \omega_0^2 \{1 + \cos[2(\omega_0 t + \varphi_0)]\} = \frac{mA^2 \omega_0^2}{2} = \frac{kA^2}{2} \end{aligned}$$

средние значения кинетической и потенциальной энергий

$$\begin{aligned} \langle E_K \rangle &= \langle E_p \rangle = \frac{1}{2} mA^2 \omega_0^2 \left\{ \begin{array}{l} \langle \sin^2(\omega_0 t + \varphi_0) \rangle \\ \langle \cos^2(\omega_0 t + \varphi_0) \rangle \end{array} \right\} \\ &= \frac{mA^2 \omega_0^2}{4} = \frac{kA^2}{4} \end{aligned}$$



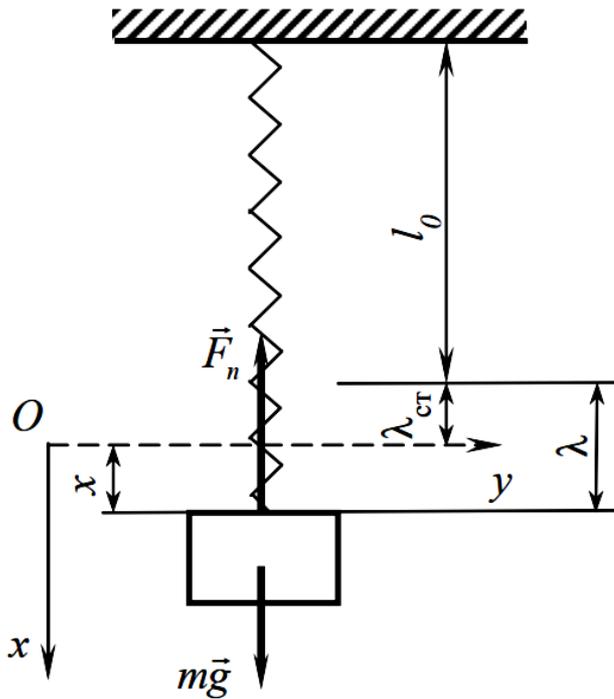
Пружинный маятник – это груз массой m , подвешенный на абсолютно упругой пружине и совершающий гармонические колебания под действием силы упругости

$$mg = k\lambda_{\text{ст}} \Rightarrow \lambda_{\text{ст}} = \frac{m}{k}g$$

Если грузу придать движение по вертикали, то будем наблюдать свободные гармонические колебания

В произвольный момент движения груза деформация пружины

$$\lambda = \lambda_{\text{ст}} + x$$



$$F = k\lambda = k\lambda_{ст} + kx$$

Если грузу придать движение по вертикали, то будем наблюдать свободные гармонические колебания

$$m \frac{d^2 x}{dt^2} = mg - F = mg - k\lambda_{ст} - kx$$

$$\frac{d^2 x}{dt^2} + \frac{k}{m} x = g - \frac{k}{m} \lambda_{ст} = g - \frac{k}{m} \frac{m}{k} g = 0$$

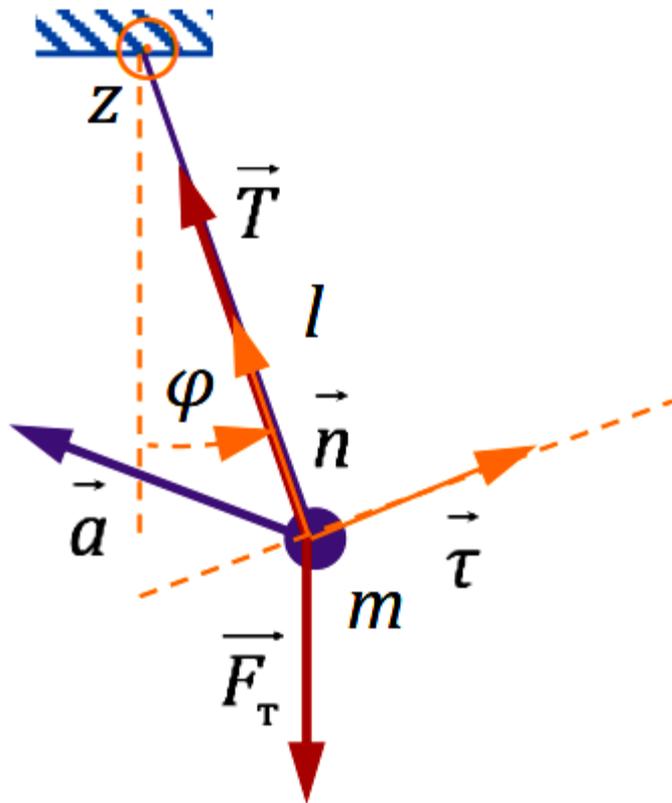
$$\omega_0 = \sqrt{\frac{k}{m}}$$

Потенциальная энергия пружинного маятника

$$E_p = \frac{kx^2}{2} = \frac{m\omega_0^2 x^2}{2}$$

Маятники

Математический маятник – материальная точка, подвешенная на невесомой нерастяжимой нити в однородном гравитационном поле



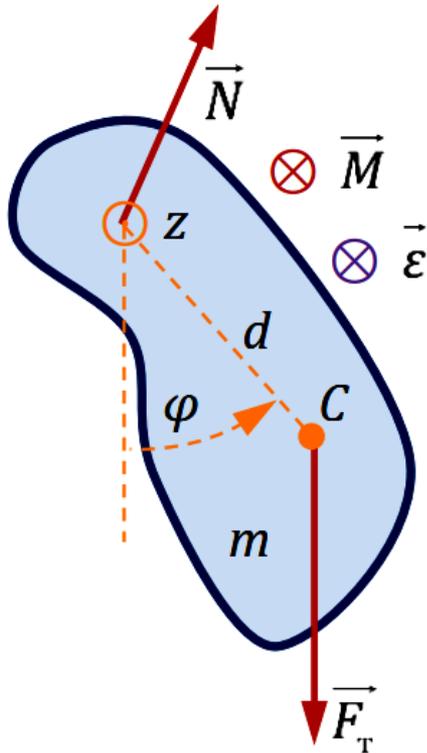
$$ma_n = T - mg \cos \varphi \quad a_\tau = \varepsilon_z l, \quad \varepsilon_z = \frac{d^2 \varphi}{dt^2}$$
$$ma_\tau = -mg \sin \varphi$$

$$m \frac{d^2 \varphi}{dt^2} l = -mg \sin \varphi \approx -mg \varphi$$

дифференциальное уравнение свободных гармонических колебаний

$$\frac{d^2 \varphi}{dt^2} + \frac{g}{l} \varphi = 0$$

$$\omega_0 = \sqrt{\frac{g}{l}} \quad T = 2\pi \sqrt{\frac{l}{g}}$$

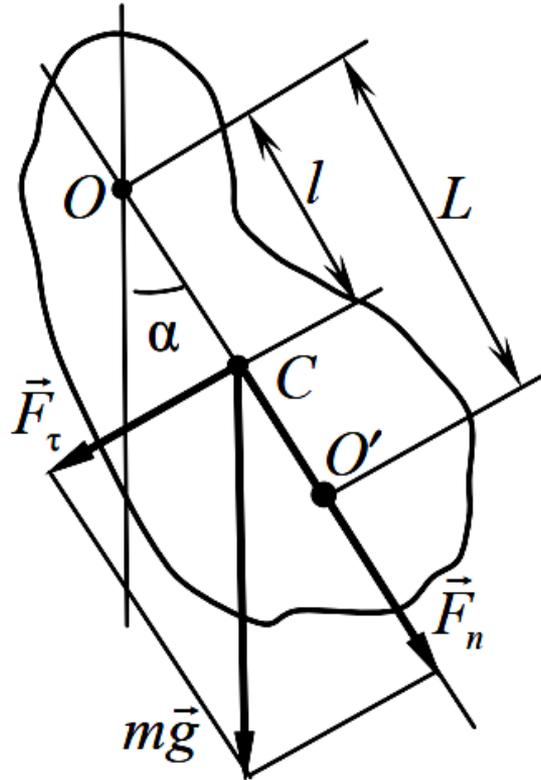


Физический маятник – твёрдое тело, которое может вращаться вокруг неподвижной горизонтальной оси, проходящей через точки этого тела, не являющиеся его центром масс, в однородном гравитационном поле.

$$I\vec{\varepsilon} = \vec{M}_{m\vec{g}} + \vec{M}_{\vec{N}}$$

$$I \frac{d^2\varphi}{dt^2} = -mgd \sin\varphi \approx -mgd \varphi \Rightarrow \frac{d^2\varphi}{dt^2} + \frac{mgd}{I} \varphi = 0$$

$$\omega_0 = \sqrt{\frac{mgd}{I}}, \quad T = 2\pi \sqrt{\frac{I}{mgd}}$$

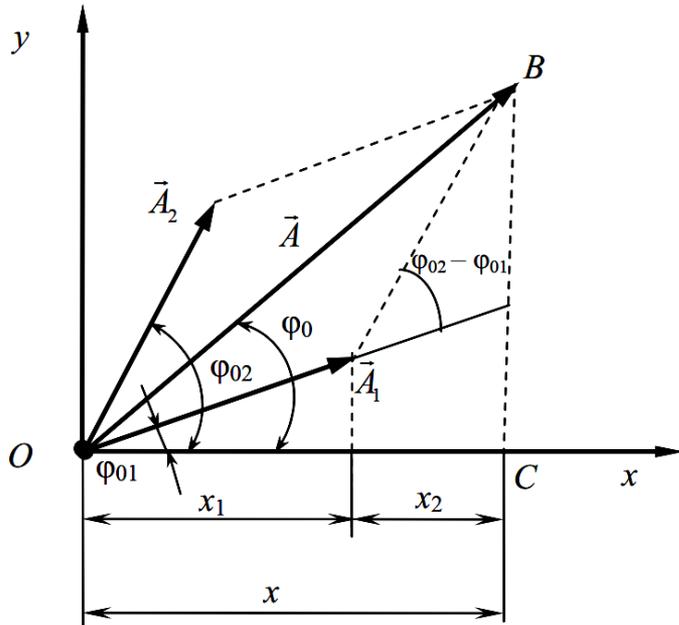


Приведённая длина физического маятника – длина математического маятника с периодом собственных колебаний, равным периоду собственных колебаний данного физического маятника

$$L = \frac{I}{ml} = \frac{I}{md}$$

Точка O' на продолжении прямой OC , отстоящая от оси подвеса на расстояние приведенной длины L , называется **центром качаний физического маятника**. Точка подвеса O и центр качания O' обладают свойством взаимности. При переносе точки подвеса в центр качания период колебаний не изменится, поскольку прежняя точка подвеса становится новым центром качания O'

Сложение гармонических колебаний



Сложение двух прямолинейных одинаково направленных колебаний одинаковой частоты

$$x_1 = A_1 \cos \varphi_1 = A_1 \cos(\omega_0 t + \varphi_{01}),$$
$$x_2 = A_2 \cos \varphi_2 = A_2 \cos(\omega_0 t + \varphi_{02})$$

$$x = x_1 + x_2 = A \cos(\omega_0 t + \varphi_0)$$

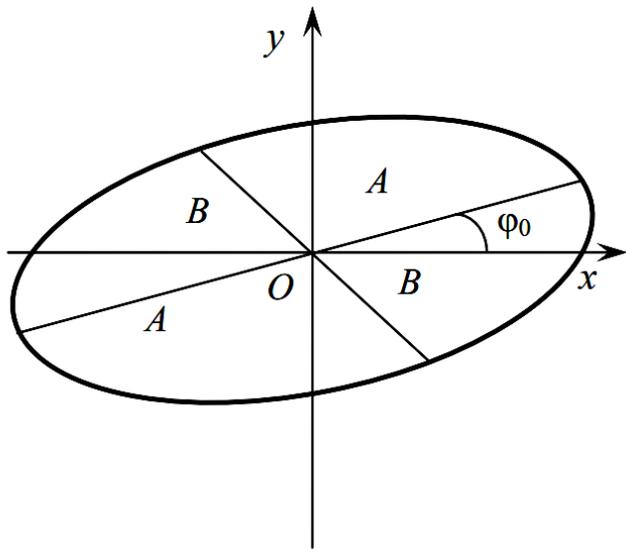
$$A^2 = A_1^2 + A_2^2 + 2A_1A_2 \cos(\varphi_{02} - \varphi_{01})$$

$$\operatorname{tg} \varphi_0 = \frac{BC}{OC} = \frac{A_1 \sin \varphi_{01} + A_2 \sin \varphi_{02}}{A_1 \cos \varphi_{01} + A_2 \cos \varphi_{02}}$$

Сумма двух гармонических колебаний одного направления и одинаковой частоты есть гармоническое колебание в том же направлении и с той же частотой, что и складываемые колебания.

Сложение гармонических колебаний

Два гармонических колебания одинаковой частоты происходят во взаимно перпендикулярных направлениях



$$x = A \cos \omega_0 t, \quad y = B \cos(\omega_0 t + \varphi_0)$$

$$\frac{x}{A} = \cos \omega_0 t,$$

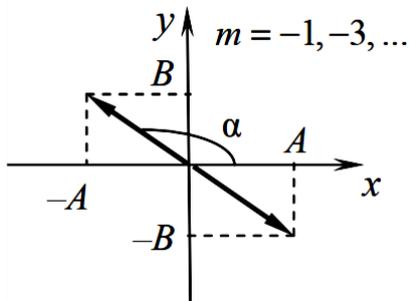
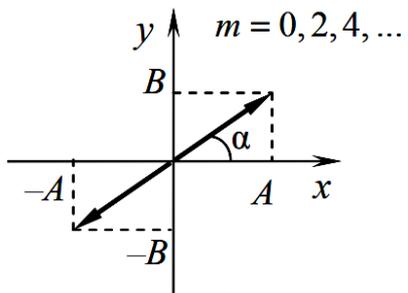
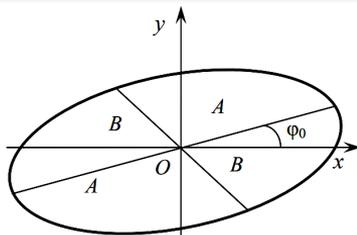
$$\frac{y}{B} = \cos(\omega_0 t + \varphi_0) = \cos \omega_0 t \cos \varphi_0 - \sin \omega_0 t \sin \varphi_0$$

$$\sin \omega_0 t = \sqrt{1 - x^2/A^2}$$

$$\frac{y}{B} = \frac{x}{A} \cos \varphi_0 - \sqrt{1 - \frac{x^2}{A^2}} \sin \varphi_0$$

$$\frac{x^2}{A^2} - \frac{2xy}{AB} \cos \varphi_0 + \frac{y^2}{B^2} = \sin^2 \varphi_0$$

Сложение гармонических колебаний



уравнение эллипса, ориентация осей которого зависит от разности фаз φ_0 и в общем случае не совпадает с координатными осями x и y .

Колебания называются эллиптически поляризованными

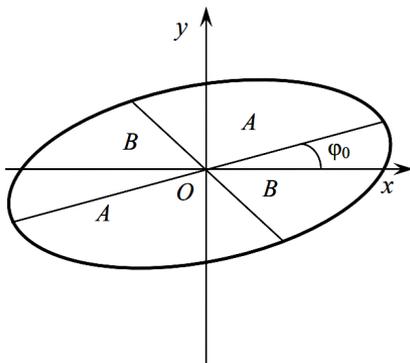
$$\frac{x^2}{A^2} - \frac{2xy}{AB} \cos \varphi_0 + \frac{y^2}{B^2} = \sin^2 \varphi_0$$

$$\varphi_0 = m\pi \Rightarrow \left(\frac{x}{A} \pm \frac{y}{B}\right)^2 = 0 \Rightarrow y = \pm \frac{B}{A}x = \pm(\operatorname{tg} \alpha) \cdot x$$

Результирующее колебание является гармоническим колебанием с частотой ω_0 и амплитудой $\sqrt{A^2 + B^2}$ и совершается вдоль прямой, составляющей с осью x угол α

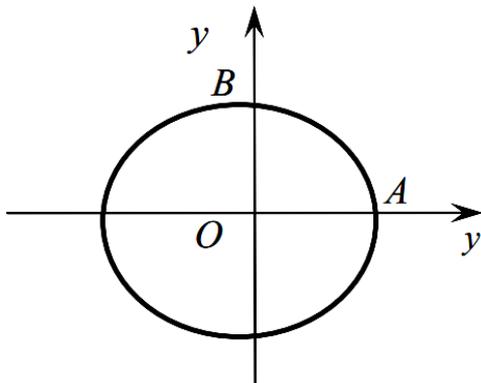
Такие колебания называются линейно поляризованными колебаниями

Сложение гармонических колебаний



$$\frac{x^2}{A^2} - \frac{2xy}{AB} \cos \varphi_0 + \frac{y^2}{B^2} = \sin^2 \varphi_0$$
$$\varphi_0 = \frac{(2m + 1)\pi}{2} \Rightarrow \frac{x^2}{A^2} + \frac{y^2}{B^2} = 1$$

уравнение эллипса, оси которого совпадают с осями координат, а его полуоси равны соответствующим амплитудам A и B



Если $A = B$, то эллипс вырождается в окружность, и такие колебания называются *циркулярно-поляризованными* или *поляризованными по кругу*

Сложение гармонических колебаний

взаимно перпендикулярные колебания с циклическими частотами $p\omega_0$ и $q\omega_0$

$$x = A \cos(p\omega_0 t + \varphi_{01}), \quad y = B \cos(q\omega_0 t + \varphi_{02})$$

Пусть $\varphi_{01} = \varphi_{02} = 0, p = 2, q = 1$

$$x = A \cos(2\omega_0 t), \quad y = B \cos(\omega_0 t)$$

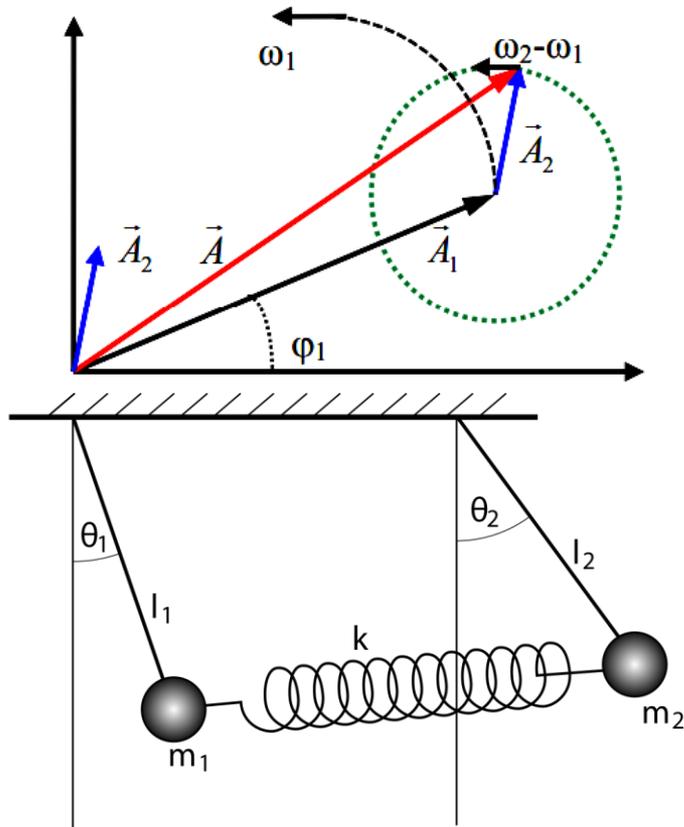
$$x = A (2 \cos^2 \omega_0 t - 1) = \frac{2A}{B^2} y^2 - A$$

уравнение параболы

Замкнутые траектории, описываемые точкой, совершающей одновременно два взаимно перпендикулярных колебания, возникают тогда, когда отношение частот складываемых колебаний есть рациональное число, называются такие траектории **фигурами Лиссажу**

Разность фаз Отношение частот	0°	45°	90°	135°	180°
1:1					
1:2					
1:3					
2:3					

Сложение гармонических колебаний



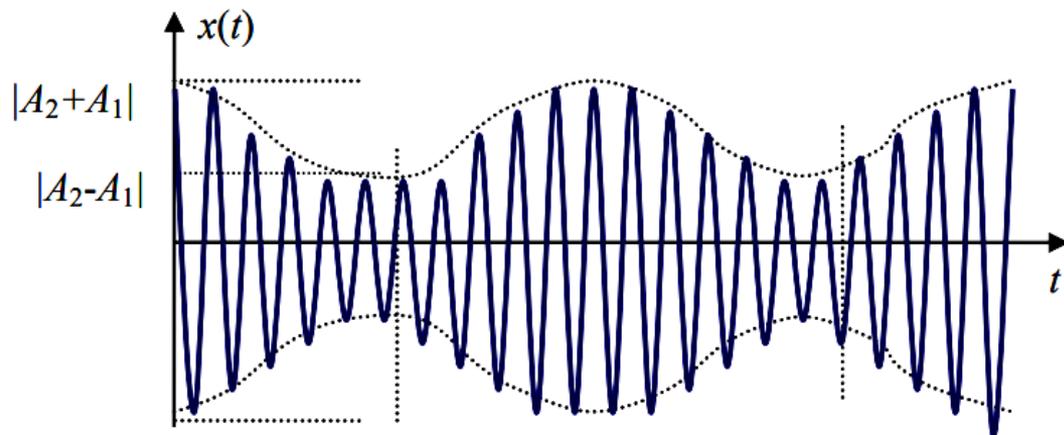
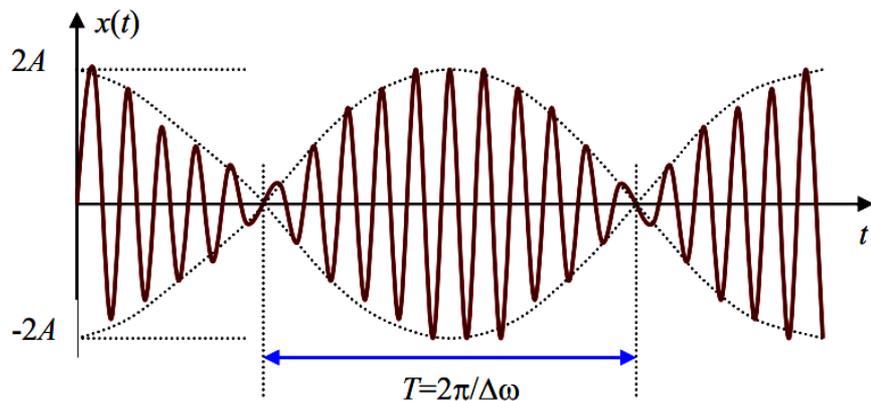
Сложение гармонических колебаний одного направления с близкими частотами

$$\begin{aligned}x_1 &= A \cos \omega_1 t, x_2 = A \cos \omega_2 t, \Delta\omega = \omega_2 - \omega_1 \ll \omega_1, \omega_2 \\x &= x_1 + x_2 = A\{\cos \omega_1 t + \cos[(\omega_1 + \Delta\omega)t]\} \\&= 2A \cos \frac{(\omega_1 + \Delta\omega)t - \omega_1 t}{2} \cos \frac{(\omega_1 + \Delta\omega)t + \omega_1 t}{2} \\&\approx 2A \cos \frac{\Delta\omega t}{2} \cos \omega_1 t\end{aligned}$$

$$a(t) = \left| 2A \cos \frac{\Delta\omega t}{2} \right|$$

Биения – **колебания** с периодически изменяющейся амплитудой, возникающие при сложении двух гармонических **колебаний** с близкими частотами

Сложение гармонических колебаний



- Кто заколебался?

-



ІТМО

**Спасибо
за внимание!**

ITMO *re than a*
UNIVERSITY

nnkhvastunov@itmo.ru